

PROBLEMA A.2. Se dan el punto $A = (-1, 0, 2)$ y las rectas $r: \frac{x-1}{2} = \frac{y}{3} = z-2$ y $s: \begin{cases} x = -1 - 2\lambda \\ y = 1 + 3\lambda \\ z = 1 + \lambda \end{cases}$

Obtener **razonadamente, escribiendo todos los pasos del razonamiento utilizado:**

- La ecuación del plano π que pasa por el punto A y contiene a la recta r . (3 puntos)
- La ecuación del plano σ que pasa por el punto A y es perpendicular a la recta s . (3 puntos)
- Un vector dirección de la recta l intersección de los planos π y σ (2 puntos) y la distancia entre las rectas s y l . (2 puntos)

Solución:

a) Hay que obtener el plano $\pi / A \in \pi$ y $r \subset \pi$.

Para obtener la ecuación del plano π necesitamos un punto y dos vectores directores del plano.

De la recta r conocemos: $\begin{cases} \text{punto } P_r = (1, 0, 2) \\ \text{vector } \vec{v}_r = (2, 3, 1) \end{cases}$

Ahora obtenemos el vector $\vec{AP}_r = (2, 0, 0)$. Como \vec{AP}_r no es paralelo a \vec{v}_r , $\left(\frac{2}{2} \neq \frac{0}{3} \neq \frac{0}{1}\right)$, \vec{AP}_r es otro vector director del plano π .

Elementos del plano pedido: $\begin{cases} \text{Punto } A(-1, 0, 2) \\ \text{vectores directores } \begin{cases} \vec{v}_r = (2, 3, 1) \\ \vec{AP}_r = (2, 0, 0) \end{cases} \end{cases}$, la ecuación general del plano π la

obtenemos mediante el siguiente cálculo:

$$\begin{vmatrix} x - (-1) & y - 0 & z - 2 \\ 2 & 3 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 0 \rightarrow \begin{vmatrix} x + 1 & y & z - 2 \\ 2 & 3 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 0$$

Desarrollando el determinante por la tercera fila:

$$2 \begin{vmatrix} y & z - 2 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} = 0 \rightarrow 2(y - 3(z - 2)) = 0 \rightarrow (y - 3(z - 2)) = 0 \rightarrow y - 3z + 6 = 0$$

Por lo tanto, la ecuación general del plano π es: $y - 3z + 6 = 0$

b) Hay que obtener el plano $\sigma / A \in \sigma$ y $s \perp \sigma$.

Como $s \perp \sigma$, el vector director de la recta s es perpendicular al plano σ . $\vec{v}_s = (-2, 3, 1)$, por lo tanto la ecuación del plano σ será: $-2x + 3y + z + D = 0$

Como $A \in \sigma \rightarrow -2(-1) + 3 \cdot 0 + 2 + D = 0$; $2 + 2 + D = 0$; $4 + D = 0$; $D = -4$

Por lo tanto, la ecuación general del plano σ es: $-2x + 3y + z - 4 = 0$

c) Obtener un vector director de la recta l .

Como la recta l es la intersección de los planos π y σ entonces $l: \begin{cases} y - 3z + 6 = 0 \\ -2x + 3y + z - 4 = 0 \end{cases}$ por lo tanto un vector director de l lo obtenemos mediante el siguiente cálculo,

$$\vec{v}_l = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & 1 & -3 \\ -2 & 3 & 1 \end{vmatrix} = \vec{i} \begin{vmatrix} 1 & -3 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} - \vec{j} \begin{vmatrix} 0 & -3 \\ -2 & 1 \end{vmatrix} + \vec{k} \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 3 \end{vmatrix} = 10\vec{i} - 6\vec{j} + 2\vec{k} = (10, 6, 2) \cong (5, 3, 1)$$

Por lo tanto $\vec{v}_l = (5, 3, 1)$

Obtener la distancia entre las rectas s y l .

Veamos si las rectas son paralelas, $\vec{v}_l = (5, 3, 1)$ y $\vec{v}_s = (-2, 3, 1)$, $\frac{5}{-2} \neq \frac{3}{3} = \frac{1}{1}$, luego las rectas no son paralelas.

Podemos calcular $d(s, l)$ mediante la fórmula correspondiente: $d(s, l) = \frac{\left| \begin{bmatrix} \vec{v}_s & \vec{v}_l & \overrightarrow{P_s P_l} \end{bmatrix} \right|}{\left| \vec{v}_s \times \vec{v}_l \right|}$

Calculemos cada uno de los términos de la fórmula anterior.

Obtengamos P_l , punto de la recta l : $\begin{cases} y - 3z + 6 = 0 \\ -2x + 3y + z - 4 = 0 \end{cases}$ que era la intersección de los planos π y

σ y por definición de estos dos planos el punto A está en los dos, luego $P_l = A = (-1, 0, 2)$.

$$\overrightarrow{P_s P_l} = (-1, 0, 2) - (-1, 1, 1) = (0, -1, 1)$$

$$\begin{bmatrix} \vec{v}_s & \vec{v}_l & \overrightarrow{P_s P_l} \end{bmatrix} = \begin{vmatrix} -2 & 3 & 1 \\ 5 & 3 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = -6 - 5 - 2 - 15 = -28$$

$$\vec{v}_s \times \vec{v}_l = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ -2 & 3 & 1 \\ 5 & 3 & 1 \end{vmatrix} = \vec{i} \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} - \vec{j} \begin{vmatrix} -2 & 1 \\ 5 & 1 \end{vmatrix} + \vec{k} \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ 5 & 3 \end{vmatrix} = 7\vec{j} - 21\vec{k} = (0, 7, -21)$$

$$\left| \vec{v}_s \times \vec{v}_l \right| = |(0, 7, -21)| = \sqrt{0^2 + 7^2 + (-21)^2} = \sqrt{490} = 7\sqrt{10}$$

$$Y \quad d(s, l) = \frac{\left| \begin{bmatrix} \vec{v}_s & \vec{v}_l & \overrightarrow{P_s P_l} \end{bmatrix} \right|}{\left| \vec{v}_s \times \vec{v}_l \right|} = \frac{|-28|}{7\sqrt{10}} = \frac{28}{7\sqrt{10}} = \frac{4}{\sqrt{10}} = \frac{4\sqrt{10}}{\sqrt{10}\sqrt{10}} = \frac{4\sqrt{10}}{10} = \frac{2\sqrt{10}}{5} \approx 1'2649 \text{ u.l.}$$

Otra forma de obtener esta distancia, si no nos acordásemos de la fórmula anterior, sería obtener un plano τ que contiene a la recta s y es paralelo a la recta l . De esta forma $d(s, l) = d(P_l, \tau)$

Calculemos la ecuación del plano τ : $s \subset \tau$ y $l \parallel \tau \rightarrow \vec{n}_\tau = \vec{v}_s \times \vec{v}_l$, que hemos calculado anteriormente, $\vec{n}_\tau = (0, 7, -21) \approx (0, 1, -3)$

Luego τ : $y - 3z + D = 0$. Como la recta s está en el plano τ , $P_s(-1, 1, 1)$ es de τ por lo que: $1 - 3 \cdot 1 + D = 0$; $1 - 3 + D = 0$; $-2 + D = 0$; $D = 2$. Luego τ : $y - 3z + 2 = 0$.

$$d(s, l) = d(P_l, \tau) = \left\{ \begin{array}{l} P_l = (-1, 0, 2) \\ \tau: y - 3z + 2 = 0 \end{array} \right\} = \frac{|0 - 3 \cdot 2 + 2|}{\sqrt{0^2 + 1^2 + (-3)^2}} = \frac{|-4|}{\sqrt{10}} = \frac{4}{\sqrt{10}} \approx 1'2649 \text{ u.l.}$$

Por lo tanto, $d(s, l) = \frac{2\sqrt{10}}{5} \text{ u.l.} \approx 1'2649 \text{ u.l.}$